

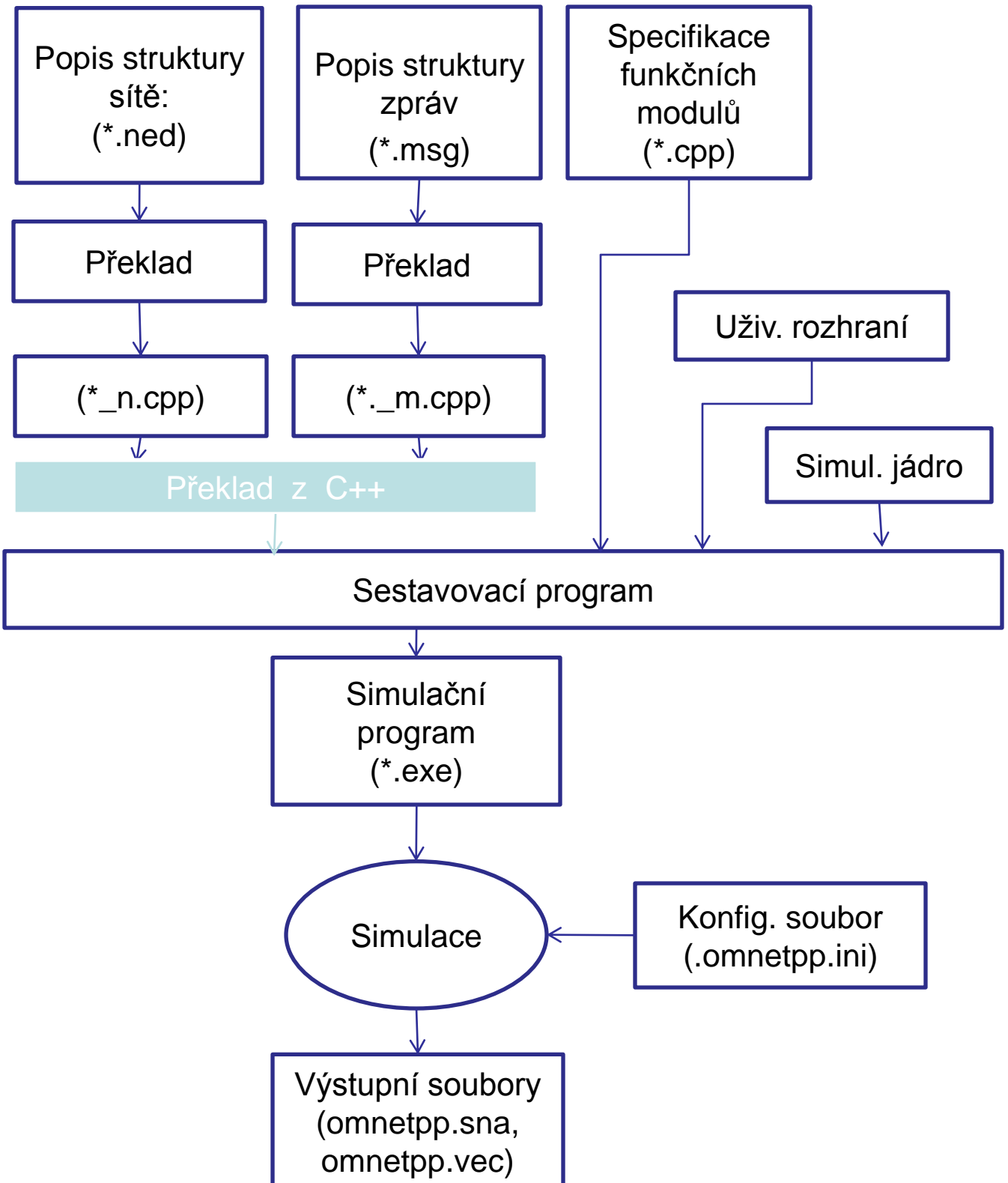
OMNET++

Literatura:

OMNET++ version 3.1, User Manual

www.omnetpp.org

Koncepce systému OMNET++



Charakteristika systému OMNET++

- pouze pro akademické instituce,
- komerční verze: OMNEST
- autor: Andreas Varga
- model:
 - network: definuje síť propojených instancí určitých typů dílčích modulů (submodules) v jazyku NED (network description),
 - typy dílčích modulů:
 - jednoduchý module (simple), definuje:
 - rozhraní (vstup. a výst. porty v jazyku NED),
 - parametry v jazyku NED,
 - chování (specifikace v C++ za podpory simulační knihovny),
 - strukturní modul (module), definuje:
 - rozhraní,
 - vytvoření instancí dílčích modulů,
 - vzájemné propojení dílčích modulů pomocí komunikačních kanálů,
 - komunikace mezi moduly:
 - pomocí přenosu zpráv definované struktury,
 - přímo do cílového modulu (bez přímého spojení),
 - s využitím nadefinovaných komunikačních kanálů

Základní filosofie systému OMNET++

- zpracování modelu: generování objektů pro reprezentaci modulů a jejich vzájemné propojení (dle souborů NED),
- inicializace modulů:
 - provedení funkcí initialize () všech událostně orientovaných modulů a spuštění funkcí activity () procesově orientovaných modulů; inicializace složeného modulu vždy předchází inicializaci příslušných dílčích modulů,
 - založení prvních událostí do FEL (future event list),
- řízení simulace dle obsahu FEL:

```
while ( není konec simulace )  
{  
  • vyjmi 1. událost z FEL,  
  • nastav simtime_t t = hodnota času právě vyjmuté události,  
  • proved' danou událost ( handle Message příslušného modulu) ; důsledek: modifikace modelu + případné naplánování dalších událostí ),  
}
```
- ukončení simulace:
 - provedení funkcí finish () všech modulů; pořadí: od funkčních modelů nahoru: určeno hierarchií modulů

Typy modulů

- jazyk NED (network description), komponenty jazyka:
 - příkazy pro import použitých deklarácí z jiných souborů:
 - import “ <jméno souboru>. ned“,
 - vytvoření typů jednoduchých modulů: rozhraní + parametry
 - simple** < identifikátor typu modulu >
 - [**parameters:**;] // sekce parametrů
 - gates:**.....; // sekce rozhraní
 - endsimple**
 - vytvoření typů složených modulů + specifikace struktury,
 - module** < identifikátor typu modulu >
 - [**parameters:**;] // sekce parametrů
 - gates:**.....; // sekce vstupů a výstupů
 - submodules:**; // sekce dílčích instancí
 - connections:**; // sekce komunikačních kanálů
 - endmodule**
 - definice komunikačních kanálů:
 - channel** < typ kanálu >
 - delay** <zpoždění kanálu > ;
 - error** <pravděpodobnost chyby jednoho bitu>;
 - datarate** < přenosová kapacita kanálu > ;
 - endchannel**
 - vytvoření výsledné sítě:
 - network** < ident. instance>: <identifikátor typu modulu>
 - endnetwork**

Sekce parametrů modulu:

účel: specifikovat parametry modulu:

- jednoduché moduly (simple):
 - dimenze vstupů a výstupů,
 - parametry chování modulu,
- složené moduly:
 - dimenze vstupů a výstupů,
 - počty instancí dílčích modulů,
 - typy dílčích modulů,
 - inicializace parametrů dílčích modulů,

• syntax sekce parametrů:

parameters: < identifikátor par > : < typ par > ,.....;

// zde pouhý výčet parametrů,

< typ par > : = **numeric**, **numeric const**, **const**, **bool**, **string**,

- **const**: lze pouze inicializovat (i náhodně),
- **numeric const**: lze pouze číst (vstup náh. posloupnosti)

• zadávání hodnot aktuálních parametrů:

- při deklaraci příslušných instancí v sekci parametrů nadřazeného modulu: lze použít hodnot, výrazů i funkcí, např. pro generování náhodných čísel (viz manuál),
- během simulace:
 - pomocí konfiguračního souboru omnetpp.ini,
 - interaktivně z klávesnice,

Sekce parametrů modulu

Příklad: deklarace formálních parametrů modulu

simple Node

parameters:

a, b, pocet: **numeric**, // formální parametry modulu Node

c: **string**; .

gates:.....;

endsimple

• přiřazení aktuálních parametrů: v sekci submoduleů

module M // deklarace typu modulu M

parameters: // formální parametry modulu M

p1, p2, d_simul: **numeric**,

bb : **bool**;

gates:.....;

submodules:

sm1: Node ; // deklarace instance sm1 typu Node

parameters: // aktuální parametry pro sm1:

a = p1+p2,

b = bb == true ? p1 : p2,

c = "token" ,

// následuje interaktivní přiřazení parametru pocet

pocet = **input** (50, "celkový pocet ");

connections:.....;

endmodule

Přiřazení hodnot aktuálních parametrů:

možnosti přiřazení :

- ve struktuře při deklaraci vnitřní instance,
- na začátku simulace (viz soubor omnetpp. ini nebo interaktivně),
- na všech úrovních zadávání hodnot aktuálních parametrů lze použít výrazů, podporované operace:
 - aritmetické: *, /, %, +, -,
 - posuvy: <<, >>
 - logické paralelní (bitwise): & (and), | (or), # (xor),
~ (negace)
 - relační: ==, !=, >, >=, <, <=)
 - logické: (&& (and), || (or), ## (xor), !(negace))
 - podmíněný operátor (B) ? V1 : V2; (if (B) V1 else V2)
- ve výrazech lze volat běžné matematické funkce jazyka C: např. exp(), sin () , atd. a funkce pro generování pseudonáhodných čísel,
- hodnoty numerických parametrů (long, double) s časovým významem lze specifikovat pomocí časových jednotek (ns, us, ms, s, m, h, d),
příklad: **parameters:** delay = 70 ns;
- není-li formální parametr specifikován jako **const**, je příslušný výraz vyhodnocován při každém volání parametru,

Sekce vstupů a výstupů modulu

účel: definovat rozhraní modulu pomocí jednosměrných portů,
(s výjimkou přímo zasílaných zpráv jsou zprávy posílány a
přijímány výhradně prostřednictvím portů)

• syntax:

```
gates: in: < identifikátor vstupního portu > |  
            < identifikátor vstupního portu > [ ]  
out: < identifikátor výstupního portu > |  
       < identifikátor výstupního portu > [ ] ;
```

• nspecifikované pole vstupních nebo výstupních portů má
rozměr 0,

Příklad: deklarace portů

```
gates: in : vst1, vst2, vst3;           // 3 jednoduché vstupní porty  
out: o1, o2 [ ] ;  
// o1..jednoduchý výstupní port  
// o2.. pole s nspecifikovaným počtem výstupních portů,  
out: o3 [2];                          // toto nelze
```

Dodatečná specifikace počtu portů:

– v deklaraci konkrétní instance daného typu v sekci
gatesises,

– velikost nspecifivaného pole portů lze dynamicky
zvětšovat v sekci **connections** pomocí operátoru ++.

Sekce vstupů a výstupů modulu

Příklad: určení dimenze rozhraní v instancích typů s nespécifikovaným počtem portů

- předpoklad: existuje typ Node: **simple** Node

```
parameters: .....
```

```
gates:
```

```
in : vst [ ] ;
```

```
out : vyst [ ] ;
```

```
endsimple
```

- specifikace rozhraní konkrétních instancí typu Node:

```
module M // deklarace typu modulu M
```

```
parameters: pocet;
```

```
submodules
```

```
sm1: Node ; // instance sm1 typu Node
```

```
parameters: ....; // aktuální parametry sm1
```

```
gatesizes: vst [ 2 ], vyst [ 3 ]; // počty portů sm1
```

```
sm2: Node ; // instance sm2 typu Node
```

```
parameters:.....; // aktuální parametry sm2
```

```
// následuje specifikace počtu portů instance sm2 na
```

```
// základě parametru instance modulu M
```

```
gatesizes: vst [ pocet ], vyst [ pocet + 1 ] ;
```

```
endmodule
```

Parametrizace struktury složeného modulu

Přiřazování aktuálních parametrů umožňuje:

- použití výrazů a matematických funkcí C++ : viz manuál,
- použití funkcí pro generování náhodných hodnot (pokud nejde o typ `const`, pak přiřazení při každém čtení),

Příklad : parametrizace počtu dílčích instancí složeného modulu

module M

parameters: pocet : **const**, ; // výčet form. parametrů M

submodules:

sbm1: Node1 ; // deklarace jedné instance typu Node1

parameters:; // aktuální parametry pro sbm1

sbm2: Node2 [2] ; // deklarace dvou instancí typu Node2

parameters:;

sbm3: Node3 [pocet] ; // parametrizovaný počet instancí

parameters:;

sbm4: Node3 [2 * pocet] ; // parametr = konstantní výraz

parameters:;

.....; // propojení instancí chybí

endmodule

Poznámky:

- hodnoty aktuálních parametrů instancí vektoru lze specifikovat podmíněně v sekci **parameters** (viz dále),
- počet portů v rozhraní konkrétních instancí v sekci **gatesizes** lze rovněž specifikovat podmíněně (viz dále),

Vytvoření výsledného modelu

- vytvoření sítě určitého typu (složený modul); propojení jeho dílčích instancí je dáno strukturou simulované sítě,
- syntax:

```
network <identifikátor sítě> : < typ složeného modulu >  
    parameters:.....;  
endnetwork
```

Poznámka: < typ složeného modulu > reprezentuje modul bez vstupů a výstupů

Příklad: výsledná specifikace simulačního modelu

- předpoklad: existuje typ složeného modulu M, jehož vnitřní struktura je vytvořena dle struktury simulované sítě,
- konkrétní model (network definition): deklarace sítě s jedinou instancí typu M:

```
network m : M           // dříve definovaný typ  
    parameters:.....; // stanovení aktuálních parametrů  
                        // sítě m  
endnetwork
```

Vnitřní struktura složeného modulu

- specifikace: vzájemné propojení dílčích instancí nebo propojení dílčí instance se vstupním nebo výstupním portem daného modulu,
- nelze vzájemně propojit vstupní porty nebo výstupní porty, systém podporuje pouze jednosměrná propojení typu point to point; pomocí těchto pak uživatel musí realizovat dvousměrná propojení nebo spojení typu „one to many“ nebo „many to one“,
- propojení instancí je implicitně kontrolováno
- syntax:

connections: (nebo **connections nocheck**):

< identifikátor instance > . < identifikátor portu > --> resp. <--

[< parametry komunikační linky >] --> resp. <--

< identifikátor instance > . < identifikátor portu > ,;

< parametry komunikační linky > ::= =

< identifikátor kanálu > | < přímá specifikace linky >

< přímá specifikace linky > ::= =

delay < zpoždění kanálu (propagation delay) [sec] > ;

error < pravděpodobnost chyby jednoho bitu (bit error rate) >;

datarate < přenosová kapacita (data rate) [bit / sec] > ;

Poznámka: implicitní hodnoty parametrů:

0 pro **delay** a **error** ,

∞ pro **datarate**.

Parametry komunikačních linek

Příklad: jednosměrné spojení instancí a1 a b2

```
// následuje spojení výstupního portu vyst instance a1 se
// vstupním portem vst instance b2; zpoždění = 0,
// pravděpodobnost chyby = 0, linka je nekonečně rychlá
a1 . vyst --> b2 . vst;
```

Příklad: obousměrné spojení instancí a1 a b2 s definovanými parametry komunikačních linek

connections:

```
a1 . vyst --> delay 0.002 error: 1e-8
                datarate 128000                --> b2 . vst ;
a1 . vst <-- delay 0.002 error 1e-8
                datarate 128000 ;                <-- b2 . vyst ;
```

Poznámka: jiný ekvivalentní způsob deklarace obousměrného spojení se specifikovanými parametry:

channel K1

```
delay 0.002 ; // sec
error 1e-8 ; // pravděpodobnost chyby bitu
datarate 128000 ; // bit / sec
```

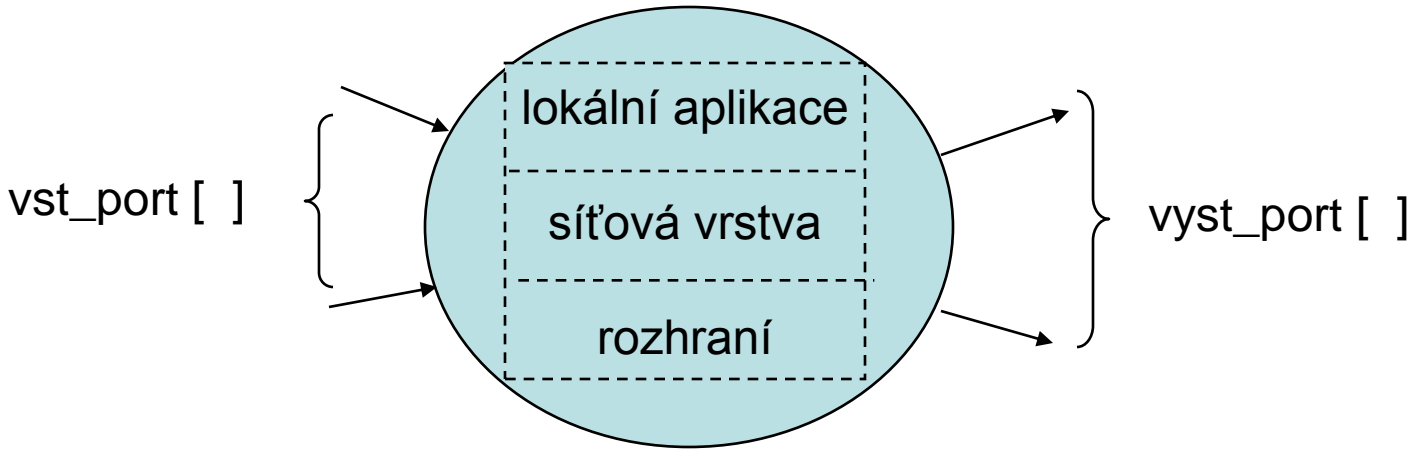
endchannel

```
connections: a1 . vyst --> K1 --> b2 . vst ;
                a1 . vst <-- K1 <-- b2 . vyst ;
```

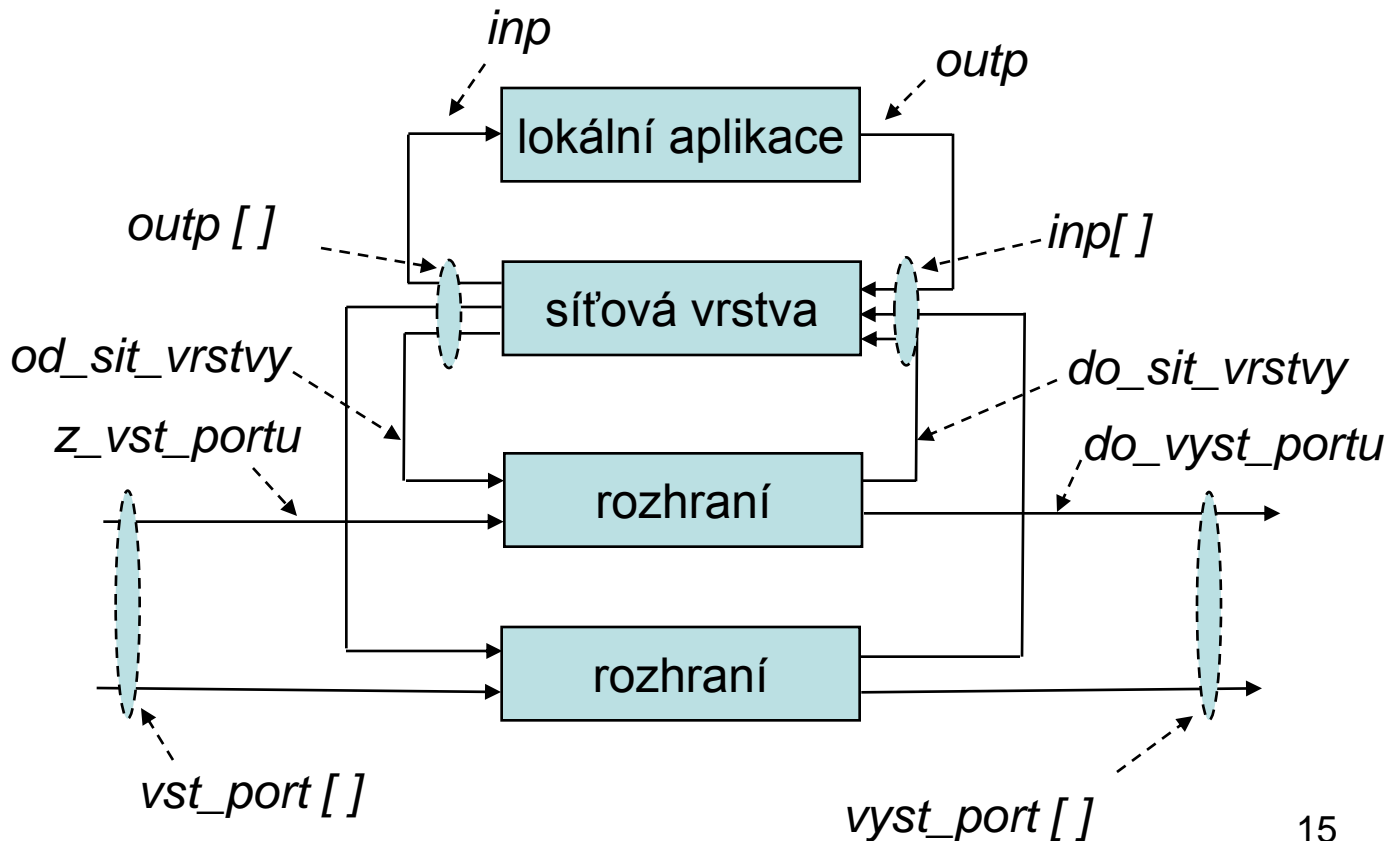
Příklad (vnitřní struktura směrovače)

Příklad: implementace vnitřní struktury směrovače.

- třívrstvá architektura



- propojení vrstev:



Příklad (vnitřní struktura směrovače)

- předpoklad: existence typů modulů:

```
simple Lok_aplikace
```

```
    parameters: .....
```

```
    gates:
```

```
        in: inp;
```

```
        out: outp;
```

```
endsimple
```

```
simple Sit_vrstva
```

```
    parameters: .....
```

```
    gates:
```

```
        in:  inp  [ ]; // neurčený vektor vstupních portů
```

```
        out: outp [ ]; // neurčený vektor výstupních portů
```

```
endsimple
```

```
simple Rozhrani
```

```
    parameters: .....
```

```
    gates:
```

```
        in: od_sit_vrstvy, z_vst_portu;
```

```
        out: do_sit_vrstvy, do_vyst_portu;
```

```
endsimple
```

Poznámka: dimenzi neurčeného vektoru portů lze určit při deklaraci instance příslušného modulu pomocí parametru nebo odvodit z dimenze rozhraní nadřazeného modulu funkcí

sizeof (<jméno portu>)

Příklad (vnitřní struktura směrovače)

module Smerovac

parameters: pocet_portu ; // parametry smerovace

gates: in : vst_port []; // neurčený vektor portů

out: vyst_port [];

submodules:

la: Lok_aplikace; // zde bez parametrů

sv: Sit_vrstva;

parameters:; // parametry sitove vrstvy

gatesizes:

inp [pocet_portu + 1], // dimenze rozhraní

outp [pocet_portu + 1];

// inp [**sizeof** (vst_port)+1], //dimenze jinak

// outp [**sizeof** (vyst_port)+1];

interf: Rozhrani [pocet_portu]; // počet dílčích instancí

connections: // sekce spojení dílčích instancí

for i = 0 .. pocet_portu -1 **do** // propojení sv, interf[0] a interf[1]

sv . outp [i] → interf [i] . od_sit_vrstvy;

sv . inp [i] ← interf [i] . do_sit_vrstvy;

interf [i] . do_vyst_portu → vyst_port [i] ;

interf [i] . z_vst_portu ← vst_port [i] ;

endfor;

sv . outp [pocet_portu] → la . inp; // propojení la a sv

sv . inp [pocet_portu] ← la . outp;

endmodule

Příklad (vytvoření sítě)

```
simple Stanice                // pro vnější spojení se směrovačem
gates:  in: in;  out: out;
endsimple
```

```
module Sit                // typ sítě: uzavřený systém !!!!!!!
  parameters: pocet_stanic; // celkový počet stanic
  submodules:
    sm: Smerovac;
        parameters: pocet_portu = pocet _stanic;
        gatesizes: vst_port [ pocet _stanic ],
                    vyst_port [ pocet _stanic ];
    st: Stanice [ pocet _stanic ];
  connections:
    for i = 0 .. pocet _stanic -1 do
      st [ i ] . out --> sm . vst_port [ i ];
      st [ i ] . in <-- sm . vyst_port [ i ];    endfor;
endmodule
```

```
network sit: Sit                // výsledná instance sítě
parameters: pocet _stanic = 5;
endnetwork
```

Poznámka:

connections nocheck: potlačení kontroly propojení

Příklad: hyperkrychle

- specifikace stavebního modulu:

simple Node

gates: in : vst []; out: vyst [];

endsimple

- specifikace vnitřní struktury hyperkrychle:

module Hypercube

parameters: rozmer: **numeric**;

submodules:

node: Node [2^{rozmer}];

gatesizes: vst [rozmer],

vyst [rozmer];

connections:

for i = 0 .. $2^{\text{rozmer}} - 1$,

j = 0 .. rozmer - 1 **do**

node [i] . vyst [j] \rightarrow node [i # 2^j] . vst [j];

endfor;

endmodule

Operace:

^... mocnina,

#....XOR,

##....bitwise XOR, další viz manuál,

Struktura třírozměrné hyperkrychle

- význam propojení vnitřní struktury (uzly vyjádřeny binárně):

```
node [ 000 ] . vyst [ 0 ] → node [ 001 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 000 ] . vyst [ 1 ] → node [ 010 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 000 ] . vyst [ 2 ] → node [ 100 ] . vst [ 2 ] ;  
node [ 001 ] . vyst [ 0 ] → node [ 000 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 001 ] . vyst [ 1 ] → node [ 011 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 001 ] . vyst [ 2 ] → node [ 101 ] . vst [ 2 ] ;  
node [ 010 ] . vyst [ 0 ] → node [ 011 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 010 ] . vyst [ 1 ] → node [ 000 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 010 ] . vyst [ 2 ] → node [ 110 ] . vst [ 2 ] ;  
node [ 011 ] . vyst [ 0 ] → node [ 010 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 011 ] . vyst [ 1 ] → node [ 001 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 011 ] . vyst [ 2 ] → node [ 111 ] . vst [ 2 ] ;  
node [ 100 ] . vyst [ 0 ] → node [ 101 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 100 ] . vyst [ 1 ] → node [ 110 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 100 ] . vyst [ 2 ] → node [ 000 ] . vst [ 2 ] ;  
node [ 101 ] . vyst [ 0 ] → node [ 100 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 101 ] . vyst [ 1 ] → node [ 111 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 101 ] . vyst [ 2 ] → node [ 001 ] . vst [ 2 ] ;  
node [ 110 ] . vyst [ 0 ] → node [ 111 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 110 ] . vyst [ 1 ] → node [ 100 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 110 ] . vyst [ 2 ] → node [ 010 ] . vst [ 2 ] ;  
node [ 111 ] . vyst [ 0 ] → node [ 110 ] . vst [ 0 ] ;  
node [ 111 ] . vyst [ 1 ] → node [ 101 ] . vst [ 1 ] ;  
node [ 111 ] . vyst [ 2 ] → node [ 011 ] . vst [ 2 ] ;
```

Operátor ++

- v případě nspecifikovaného pole portů nějaké dílčí instance lze v sekci **connections** dynamicky zvětšovat dimenzi tohoto pole pomocí operátoru ++:

Příklad: jiná forma zápisu vnitřní struktury modulu Směrovač

```
module Smerovac           // bez parametru pocet_portu
gates:  in : vst_port [ ];
          out: vyst_port [ ];
submodules:
    la:   Lok_aplikace;
    sv:   Sit_vrstva;
          // zde bez konkretizace dimenze rozhrani
    interf: Rozhrani [ sizeof ( vst_port ) ]; /
connections
  for i = 0 .. sizeof ( vst_port ) - 1 do
    sv . outp ++  → interf [ i ] . od_sit_vrstvy ;
    // inkrementace pole outp instance sv
    sv . inp  ++  ← interf [ i ] . do_sit_vrstvy ;
    interf [ i ] . do_vyst_portu  -- > vyst_port [ i ] ;
    vstup_port [ i ] → interf [ i ] . z_vst_portu [ i ] ;
  endfor;
    sv . outp    → la . inp;
    sv . inp     ← la . outp ;
endmodule
```

Operátor index

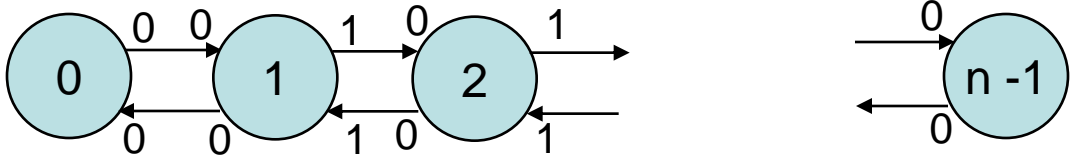
- ve specifikaci struktury lze použít operátor **index**, který určuje pořadí (počínaje 0) jednotlivých instancí určitého typu v poli instancí; toto pořadí může sloužit pro rozlišení instancí při jejich zapojování v nepravidelné struktuře či k odlišnostem v nastavení jejich parametrů

Příklad: nastavení individuálních aktuálních parametrů a individuálních dimenzí portů rozhraní jednotlivých instancí určitého typu

```
module .....;
  parameters:.....;   gates:.....;
  submodules:
    sm: SMOD [ 8 ] ;    // deklarace vektoru instancí
      parameters if index == 0:
        par1 = .....;    // hodnota par1 pro sm [ 0 ]
        .....;
      parameters if index == 7:
        par1 = .....;    // hodnota par1 pro sm [ 6 ]
      gatesizes if index == 0:
        inpp [ .. ] ;    // dimenze vektoru portů pro sm [ 0 ]
        .....;
      gatesizes if index == 7:
        outp [ .. ] ;    // dimenze vektoru portů pro sm [ 6 ]
  connections: .....;
endmodule
```

Příklad nepravidelné struktury

- propojení instancí téhož typu:



- předpoklad: existuje modul

simple M

```
gates: in : vst [ ]; // vektor s nspecifikovanou dimenzí
```

```
out: vyst [ ];
```

```
endsimple
```

module Sit

```
parameters: pocet : numeric const;
```

```
submodules:
```

```
m: M [ pocet ]; // vektor instancí typu Node
```

```
gatesizes: vst [ 2 ], vyst [ 2 ];
```

```
// následuje změna dimenze pro krajní instance
```

```
gatesizes if index == 0 || index == n - 1:
```

```
vst [ 1 ], vyst [ 1 ];
```

```
connections:
```

```
for i = 0 .. pocet - 2 do
```

```
m [ i ]. vyst [ i != 0 ? 1 : 0 ] → m [ i + 1 ]. vst [ 0 ];
```

```
m [ i ]. vst [ i != 0 ? 1 : 0 ] ← m [ i + 1 ]. vyst [ 0 ];
```

```
endfor;
```

```
endmodule
```

Parametrizace typu modulu

NED umožňuje konkretizovat i typy dílčích modulů ve struktuře složeného modulu pomocí aktuálních parametrů,

- v jazyku NED je třeba definovat „formální typ modulu“, který bude při specifikaci struktury nadřazeného modulu zastupovat později určený aktuální typ; není však třeba definovat chování tohoto „zástupce“ v jazyku C++,
- zmíněný „formální typ modulu“ musí mít stejné vnitřní parametry i rozhraní jako aktuální moduly, které zastupuje

Příklad: struktura hyperkrychle, ve které potřebujeme dosazovat pro jednotlivé dimenze různé typy

```
// následuje specifikace „formálního typu modulu“:
```

```
simple Node
```

```
    gates: in : vst [ ]; out: vyst [ ];
```

```
endsimple
```

```
// následuje specifikace vnitřní struktury nadřazeného modulu
```

```
module Hypercube
```

```
    parameters: typ_uzlu: string, // pro parametrizaci typu  
                rozmer: numeric;
```

```
    submodules: node: typ_uzlu [ 2 ^ rozmer ] like Node;
```

```
    gatesizes: // viz příklad hyperkrychle
```

```
    connections: // viz příklad hyperkrychle
```

```
endmodule
```


Pokračování příkladu

- předpoklad: existuje několik typů modulů s různým chováním ale se stejným rozhraním jako „formální modul Node“

```
simple U1
```

```
    gates: in: vst [ ]; out vyst [ ] ;
```

```
endsimple
```

```
simple U2
```

```
    gates: in: vst [ ]; out vyst [ ] ;
```

```
endsimple
```

```
simple U3
```

```
    gates: in: vst [ ]; out vyst [ ] ;
```

```
endsimple
```

- formální parametr **typ_uzlu** (viz. modul Hypercube) umožní zvolit jeden z aktuálních typů: U1, U2, U3 pro instanci sit:

```
network sit: Hypercube
```

```
  parameter:
```

```
    rozmer = 5;
```

```
    // typ_uzlu = "U3" ; pozor: toto zlobí a hlásí chybu
```

```
    // pomůže přesun aktuálního parametru do souboru .....ini:
```

```
    sit . typ_uzlu = "U3" ; // hierarchický přístup: toto je OK
```

```
endnetwork
```